

PROPUESTA AVALADA QUE SERÁ POSTULADA EN CONVOCATORIA DE INVESTIGACIÓN

GRUPO/S DE INVESTIGACIÓN	GRUPO DE ESTUDIO Y DESARROLLO EN ROBÓTICA – GED
TÍTULO DE LA PROPUESTA	Optimización de trayectorias mediante algoritmos bio-inspirados aplicado a robots móviles con percepción local.
OBJETIVO	Diseñar e implementar un algoritmo basado en técnicas bio-inspiradas aplicado a robots móviles con percepción local, para la planeación de rutas óptimas con presencia de obstáculos e incertidumbres, adaptable a ambientes interiores.

DOCENTES INVESTIGADORES

NOMBRE DEL DOCENTE	PROGRAMA ACADÉMICO	ROL (marcar con una x)	
		PRINCIPAL	COINVESTIGADOR
José Guillermo Guarnizo Marín	Ingeniería Electrónica	X	
Juan Manuel Calderín Chávez	Ingeniería Electrónica		X

La vinculación de los docentes incluidos en la propuesta y que actualmente no están asociados al grupo de investigación se realizará una vez el proyecto cuente con la aprobación institucional y antes de la firma del acta de inicio o su equivalente.

Se suscribe en la ciudad de Bogotá, el día

09 de agosto de 2019


NOMBRE LÍDER GRUPO DE INVESTIGACIÓN: FABIAN EDUARDO PÉREZ GORDILLO