

PROPUESTA AVALADA QUE SERÁ POSTULADA EN CONVOCATORIA DE INVESTIGACIÓN

GRUPO/S DE INVESTIGACIÓN	GRUPO DE ESTUDIO Y DESARROLLO EN ROBÓTICA – GED
TÍTULO DE LA PROPUESTA	Aprendizaje por refuerzo para manipulación de objetos con actuador robótico.
OBJETIVO	Implementar un algoritmo de aprendizaje por refuerzo, a través del planteamiento de la arquitectura, el refinamiento y el entrenamiento adecuado, con el fin de brindar a un robot la capacidad de aprender a realizar nuevas tareas de manipulación partiendo de su propia experimentación.

DOCENTES INVESTIGADORES

NOMBRE DEL DOCENTE	PROGRAMA ACADÉMICO	ROL (marcar con una x)	
		PRINCI PAL	COINVES TIGADOR
Edgar Camilo Camacho Poveda	Ingeniería Electrónica	X	
Fabian Eduardo Pérez Gordillo	Ingeniería Electrónica		X

La vinculación de los docentes incluidos en la propuesta y que actualmente no están asociados al grupo de investigación se realizará una vez el proyecto cuente con la aprobación institucional y antes de la firma del acta de inicio o su equivalente.

Se suscribe en la ciudad de Bogotá, el día

09 de agosto de 2019



NOMBRE LÍDER GRUPO DE INVESTIGACIÓN: FABIAN EDUARDO PÉREZ GORDILLO